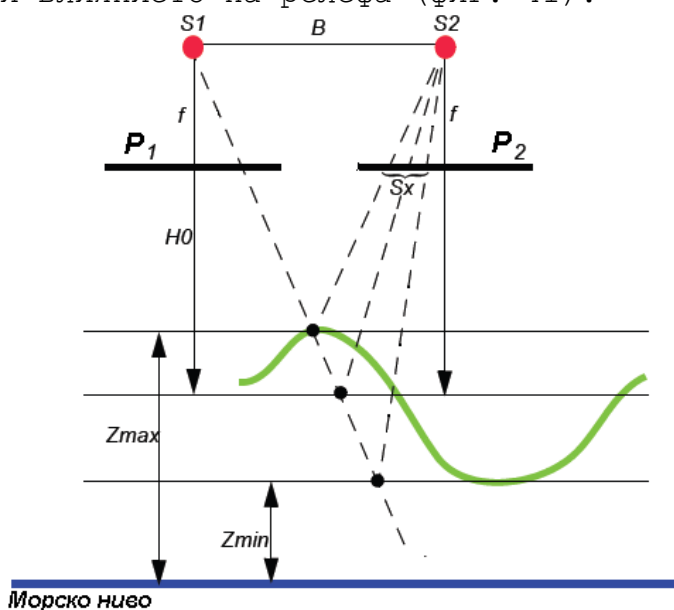


### Априорна оценка на релефа по височина

Върху времето и надеждността за идентификация на съответните точки съществено влияние оказва и размерът на зоната за търсене на идентичната точка върху дясната снимка (фиг. 41). Прекалено голямата зона освен, че забавя изчислителния процес създава предпоставки за лъжлив резултат от идентификацията, особено при монотонни изображения или изображения натоварени със шумови въздействия. Недостатъчната зона може да доведе до пропускане и неразпознаване на търсената точка.

Априорната оценка на релефа позволява размерът на зоната за търсене по направление на епиполарната линия да се ограничи съобразно с очакваното изместване  $S_x$  в положението на точките заради влиянието на релефа (фиг. 41).



(Фиг. 41. Априорна оценка на релефа)

За априорна оценка и определяне на стойността на  $S_x$  може да се използва карта на местността, ръчно измерване на паралаксите върху снимката или чрез създаване на груб ЦМР. Стойността на  $S_x$  може да се изчисли по формулата:

$$S_x = \frac{Bf}{H_0} \cdot \frac{Z_{max} - Z_{min}}{H_0} \quad (68)$$

Първият множител във формула (68) по своята същност е средната стойност на хоризонталния паралакс на стереодвойката (По определение - хоризонталния паралакс е базата на фотографиране в мащаба на точката)

### Използване на пирамидни изображения.

Методът на пирамидните изображения (т.н. метод на увлетите) позволява от дадено цифрово изображение да се формират няколко изображения с различна разрешаваща способност получени чрез

разреждането на редовете и колоните пиксели във всяко предходно изображение през един.

При използване на пирамидни изображения формула (68) добива вида:

$$S_x = 250 \frac{Z_{max} - Z_{min}}{H_0} (1 - p) \quad (69)$$

Където: 250 – размер на пирамидното изображение в пиксели;  
**p** – коефициент на надлъжно застъпване между снимките в стереодвойката.